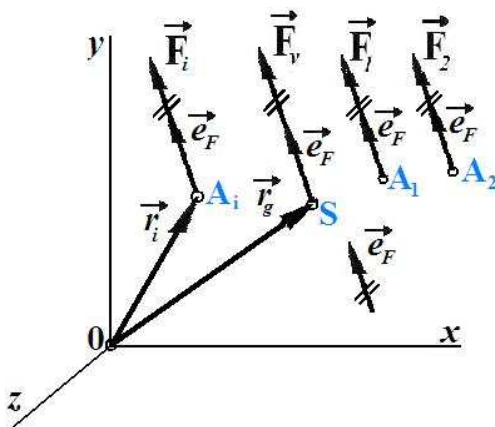


5. Statika – polohastřediskasil

5.1 Rovnoběžné síly a jejich střed

Uvažujeme soustavu vzájemně rovnoběžných sil v prostoru s pevnými působišti. Každá síla \vec{F}_i má působišť A_i dané polohovým vektorem \vec{r}_i . Všechny síly mají jednotkový vektor \vec{e}_F (obr. 5.1).



Obr. 5.1

Sílu \vec{F}_i lze vyjádřit pomocí jednotkového vektoru a velikosti:

$$\vec{F}_i = \vec{e}_F F_i \quad (5.1)$$

Silová výslednice

$$\vec{F}_v = \sum_1^n \vec{F}_i = \sum_1^n \vec{e}_F F_i = \vec{e}_F \sum_1^n F_i \quad (5.2)$$

má působišť v bodě S polohovým vektorem \vec{r}_S .

Podle momentové věty (moment výslednice soustavy sil k bodu 0 je roven součtu momentů jednotlivých sil k témuž bodu) je

$$\vec{r}_S \times \vec{F}_v = \sum_1^n (\vec{r}_i \times \vec{F}_i) \quad (5.3)$$

Poupravě lze psát

$$\vec{r}_S = \frac{\sum_1^n \vec{r}_i F_i}{\sum_1^n F_i} \quad (5.4)$$

Vektor \vec{r}_S nezávisí na jednotkovém vektoru \vec{e}_F , tj. na orientaci (směru a smyslu) sil \vec{F}_i . Pootočením soustavy sil o libovolný úhel se poloha bodu S nezmění.

Středisko S soustavy rovnoběžných sil s pevnými působišti je bod, kterým prochází nositelka silové výslednice při libovolném směru sil vzhledem k souřadnicovému systému 0, x, y, z.

Bod S setak nazývá statický střed.

Tento projekt je spolufinancován Evropským sociálním fondem a státním rozpočtem České republiky



Univerzita Tomáše Bati ve Zlíně

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

Rozepsáním vztahu 5.4 dostaneme souřadnice těžiště:

$$x_S = \frac{\sum_1^n x_i F_i}{\sum_1^n F_i} \quad (5.5)$$

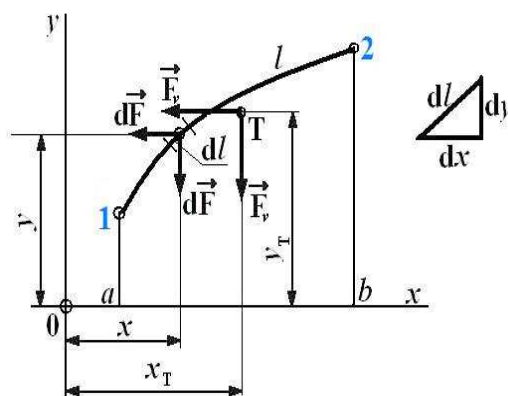
$$y_S = \frac{\sum_1^n y_i F_i}{\sum_1^n F_i} \quad (5.6)$$

$$z_S = \frac{\sum_1^n z_i F_i}{\sum_1^n F_i} \quad (5.7)$$

5.2 Těžiště rovinné čáry

Rovinná čára je dále dělena na dva základní druhy, a to rovinnou čáru a rovinnou čáru lomenou. Pro obě platí jednotné výpočtové postupy. Pokud by se jednalo o prostorovou lomenou čáru, bylo by třeba postupovat stejně jako u rovinné čáry, s tím rozdílem, že bychom museli uvažovat i třetí rozměr, tedy souřadnici z .

Je-li čára dána rovnicí $y = f(x)$, rozdělíme její celou délku l na elementární části dl a v jejich těžištích zavedeme ve směru x elementární síly dF úměrné jejich délkám dl (obr. 5.2).



Obr. 5.2 Těžiště rovinné čáry

Je-li $dF = k dl$ a $k = 1$, je $dF = dl$.

Výslednice rovnoběžných elementárních sil je

$$F_v = \int_{(l)} dF = \int_{(l)} dl \quad (5.8)$$

Podle momentové účty je

$$F_v y_T = \int_{(l)} dF y \quad (5.9)$$

a

Tento projekt je spolufinancován Evropským sociálním fondem
a státním rozpočtem České republiky



INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

$$y_T \int_{(l)} dl = \int_{(l)} y dl \quad (5.10)$$

Souřadnice

$$y_T = \frac{\int_{(l)} y dl}{\int_{(l)} dl} \quad (5.11)$$

Zelementárního trojúhelníka (obr. 5.2) plyne elementární délka:

$$dl = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2} = \sqrt{(dx)^2 \left[1 + \left(\frac{dy}{dx} \right)^2 \right]} = dx \sqrt{1 + (y')^2} \quad (5.12)$$

Podosazení rovnice 5.11 je:

$$y_T = \frac{\int_a^b y \sqrt{1+(y')^2} dx}{\int_a^b \sqrt{1+(y')^2} dx} \quad (5.13)$$

Pro výpočet souřadnice této čímsíly o 90° dosm ěru rovnob ěžnéhosou y použijeme opět momentovou ětu.

$$-F_y x_T = - \int_{(l)} dF_x \quad (5.14)$$

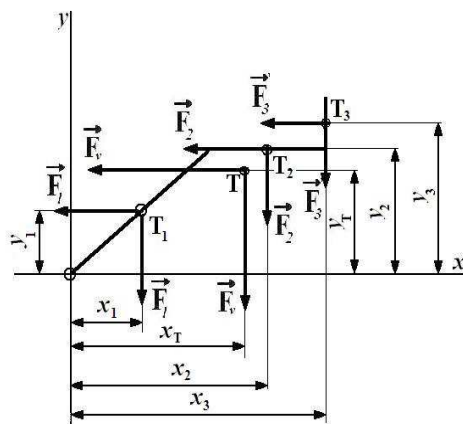
$$x_T \int_{(l)} dl = \int_{(l)} dl x \quad (5.15)$$

$$x_T = \frac{\int_a^b x \sqrt{1+(y')^2} dx}{\int_a^b \sqrt{1+(y')^2} dx} \quad (5.16)$$

Řešíme-li souřadnice rovinné složené čáry, např. podle obr. 5.3, postupujeme tak, že čáru rozdělíme na jednotlivé části, u nichž známe souřadnice těžišť, např. úsečky, kruhové oblouky apod. a v těžištích částí zavedeme síly vzájemně rovnoběžné o velikostech úměrných délkám.

Jednotlivé síly jsou $F_i = k l_i$ a výslednice je $F_v = \sum_1^n F_i$.

Počtení řešení je založeno na použití momentové ěty. Kvůli sčítání použijeme příklad podle obr. 5.3.



Obr. 5.3 T ěžišťě složené čáry

Tento projekt je spolufinancován Evropským sociálním fondem a státním rozpočtem České republiky



Pro soustavu sil zavedených rovnoběžně s osou y se uplatní následující vztahy kvýpočtu souřadnice x_T :

$$F_v = \sum_1^n F_i = F_1 + F_2 + F_3 = k(l_1 + l_2 + l_3) \quad (5.17)$$

$$-F_v x_T = -F_1 x_1 - F_2 x_2 - F_3 x_3 \quad (5.18)$$

$$-k(l_1 + l_2 + l_3)x_T = -kl_1 x_1 - kl_2 x_2 - kl_3 x_3 \quad (5.19)$$

$$x_T = \frac{l_1 x_1 + l_2 x_2 + l_3 x_3}{l_1 + l_2 + l_3} \quad (5.20)$$

5.3 Těžiště rovinné plochy

Těžiště plochy obdélníka je v průsečíku jeho úhlopříček. Těžiště plochy trojúhelníka je v průsečíku jeho těžnic obr. 5.4.



Obr. 5.4 Těžiště (obdélník, trojúhelník)

Je-li plocha omezena křivkou, danou rovnicí $y = f(x)$, osou x a rovnoběžkami s osou y v bodech a, b , postupujeme přímočetným řešením následujícím způsobem. Nejprve celkové plochy vytkneme elementární část plochy v tvaru obdélníka o rozměrech dx .

Vtěžiště elementární plochy zavedeme sílu $dF = kdS = kydx$. Výslednicerovnoběžných elementárních sil je

$$F_v = \int_{(S)} dF = \int_a^b kydx \quad (5.21)$$

Souřadnici y_T určíme momentovou rovnoběžnou s osou x :

$$y_T \int_{(S)} dF = \int_{(S)} dF \frac{y}{2} \quad (5.22)$$

$$y_T \int_{(S)} kydx = \frac{1}{2} \int_{(S)} ky^2 dx \quad (5.23)$$

$$y_T = \frac{\int_a^b f^2(x) dx}{2 \int_a^b f(x) dx} \quad (5.24)$$

Souřadnici x_T určíme momentovou rovnoběžnou s osou y :

$$x_T \int_{(S)} dF = \int_{(S)} dF x \quad (5.25)$$

Tento projekt je spolufinancován Evropským sociálním fondem a státním rozpočtem České republiky



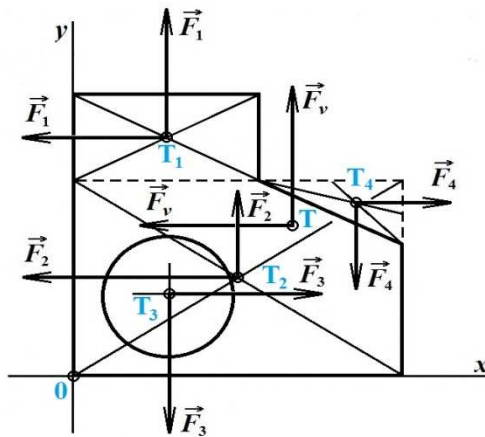
$$x_T \int_{(S)} ky dx = \int_{(S)} ky dx \quad (5.26)$$

$$x_T = \frac{\int_a^b xf(x)dx}{\int_a^b f(x)dx} \quad (5.27)$$

5.3.1 Těžiště složené rovinné plochy

Podobně jako u řešení souřadnic těžiště složené křivky rozdělíme plochu na dílčí části, u kterých známe, nebo lze jednoduše stanovit souřadnice jejich těžišť.

V těžištích těchto jednotlivých částí zavedeme rovnoběžné síly úměrné velikostem ploch $F_i = kS_i$. Je-li některá část plochy odebrána – odečtena, zavedeme sílu v těžišti této části v opačném směru než u ostatních ploch.



Obr. 5.5 Těžiště rovinné plochy

Velikosti potřebné pro výpočet souřadnic T je vhodné sestavit do následující tabulky, která poskytuje vyhodnocení jednotlivých parametrů pro výpočet těžiště. Tuto tabulku lze použít jak pro rovinnou plochu, tak pro lomenou křivku.

i	$x_i(m)$	$y_i(m)$	$S_i(m)$	$S_i \cdot x_i(m)$	$S_i \cdot y_i(m)$
1					
2					
3					
...					

Obr. 5.6 Tabulka pro vyhodnocení těžiště

Podle rozdělení celkové plochy na dílčí části napíšeme rovnici pro výslednici:

$$F_v = F_1 + F_2 - F_3 - F_4 = kS_1 + kS_2 - kS_3 - kS_4 \quad (5.28)$$

$$F_v = k(S_1 + S_2 - S_3 - S_4) \quad (5.29)$$

Tento projekt je spolufinancován Evropským sociálním fondem a státním rozpočtem České republiky



$$F_v = k \sum_1^n S_i = kS \quad (5.30)$$

Souřadnice x_T a y_T určíme momentovou větou:

$$x_T F_v = \sum_1^n x_i F_i \quad (5.31)$$

$$y_T F_v = \sum_1^n y_i F_i \quad (5.32)$$

Podle výpočtového obrázku 5.6 rozepíšeme vztahy do konkrétní podoby s ohledem na znaménka momentů:

$$x_T F_v = F_1 x_1 + F_2 x_2 - F_3 x_3 - F_4 x_4 \quad (5.33)$$

$$x_T = \frac{S_1 x_1 + S_2 x_2 - S_3 x_3 - S_4 x_4}{S} \quad (5.34)$$

$$y_T F_v = F_1 y_1 + F_2 y_2 - F_3 y_3 - F_4 y_4 \quad (5.35)$$

$$y_T = \frac{S_1 y_1 + S_2 y_2 - S_3 y_3 - S_4 y_4}{S} \quad (5.36)$$

Graficky stanovíme souřadnice těžiště složené plochy pomocí silového obrazce a výslednicové čáry podobně jako u složené čáry. Plochu narýsujeme v měřítku délek $m_d = \frac{l}{l} \left(\frac{m}{cm} \right)$ a silový obrazec v měřítku sil $m_F = \frac{F}{F} \left(\frac{m^2}{cm} \right)$.

Průsečík nositele výslednic v měřítku x a y určuje polohu těžiště složené plochy.

Souřadnice těžiště obecně nepravidelných ploch lze stanovit počítaně nebo graficky tak, že celou plochu rozdělíme na co nejmenší části ve tvarech obdélníků nebo trojúhelníků a v těžištích zavedeme příslušné rovnoběžné síly úměrné velikosti ploch.

Po vyřešení polohy nositelů výslednic ve dvou navzájem kolmých směrech x a y stanovíme souřadnice jejich průsečíku, který určuje polohu těžiště.

Tento projekt je spolufinancován Evropským sociálním fondem
a státním rozpočtem České republiky



Univerzita Tomáše Bati ve Zlíně

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ